

PSD2505E

EtherCAT • 2相

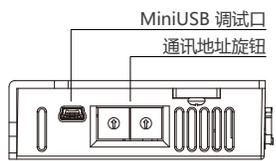
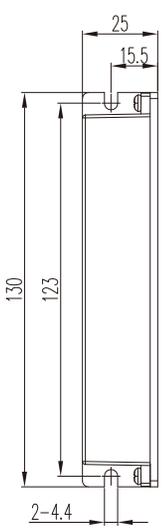
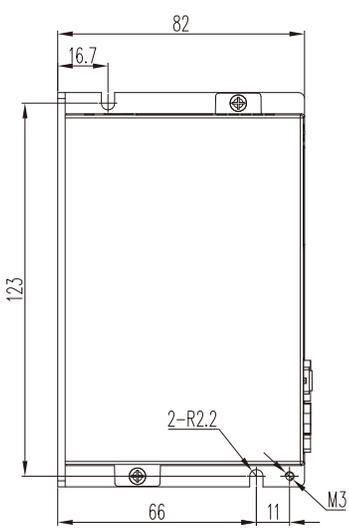
- 2相
- EtherCAT
- 直流输入
- 闭环
- 不带数显



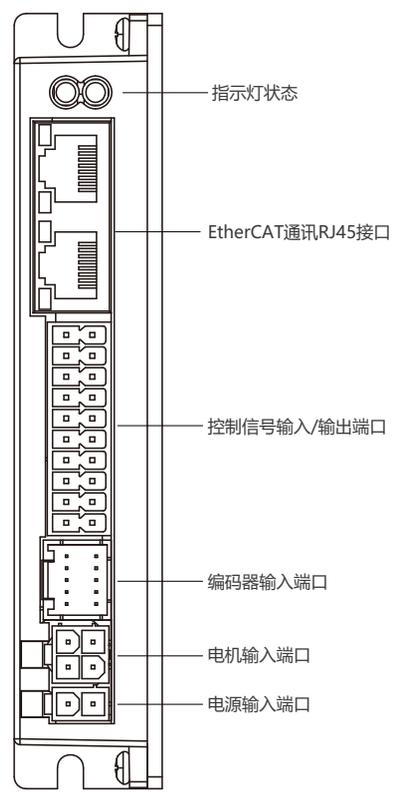
特征

- 新一代32位DSP技术,高性价比、平稳性佳、低噪声、低振动
- 电压范围DC24V~50V
- 驱动电流有效值在5.0A以下可调
- 采用EtherCAT隔离型总线,支持标准的EtherCAT、COE应用协议
- 支持CSP、PP、PV、HOME四类运动控制功能模式
- 8路数字量输入,其中2路差分输入,兼容5-24V信号,接收外部控制信号实现驱动器使能,启停,急停,限位等功能
- 6路数字量输出,其中2路差分输出,输出驱动器状态及控制信号。且其中一路差分信号可以单独控制刹车电机
- 细分400-51200任意可调
- 步进停止超过200ms时,电机电流减半

外形图



驱动器接线图



- 2相通用型步进电机
- 3相通用型步进电机
- 5相通用型步进电机
- 步进减速电机
- 2相步进伺服电机
- 3相步进伺服电机
- 梯型丝杆步进直线电机
- 滚珠丝杆步进直线电机
- IP65/IP68步进电机
- 空心轴步进电机
- 抱闸步进电机
- 超薄式步进电机
- 步进驱动器
- 一体式步进电机

PSD2505E

EtherCAT • 2相

电气规格

参数	PSD2505E			
	最小值	典型值	最大值	单位
连续输出电流	0	0.8	2.0	A
输入电源电压	20	—	50	VDC
逻辑输入电流	1.0	—	7.5	mA
逻辑输入电压	5.0	—	24	V
绝缘电阻	10.0	—	—	MΩ

状态指示灯

名称	颜色	状态	功能
PWR	绿色	开(ON)	通电时,绿色指示灯亮
ALM	红色	闪烁1次;	过流
		闪烁2次;	过压
		闪烁3次;	欠压
		闪烁4次;	错相
		闪烁5次;	超差
RUN	绿色	关(OFF)	INIT状态或掉电状态
		慢闪烁(Blinking)	Pre-Operational状态
		单闪烁(Single Flash)	Safe-Operational状态
		快闪烁(Flickering)	BootStrap状态
		开(ON)	Operational状态
ERR	红色	关(OFF)	无错误或掉电状态
		慢闪烁(Blinking)	Extra错误
		单闪烁(Single Flash)	Sync错误
		双闪烁(Double Flash)	Watch-dog错误
L/A	绿色	关(OFF)	物理层链路没有建立
		开(ON)	物理层链路建立
		快闪烁(Flickering)	物理层链路有数据交互

端口定义

名称	序号	符号	功能	
	S1	LSD	两个10位旋码,可组合成为从站地址,范围0~99,如LSD旋转到1,MSD旋转到2,则从站地址为: 从站地址=LSD+MSD*10; 该地址会被配置到站点别名寄存器0012h-0013h中供主站使用;	
	S2	MSD		
		RJ45	两路标准RJ45网口,支持EtherCAT数据发送接收,站点前后链接;	
	X0~5		单端输入端子 共XCOM,支持5V~24V	
	X6~7		差分输入端子 差分数字输入信号,支持5V~24V;	
	XCOM		输入公共端 输入信号公共端	
	YCOM		输出公共端 输出信号公共端	
	Y0~3		单端输出端子 4路单端数字输出信号	
	Y4~5		差分输出端子 两路差分数字输出信号	
	1~2	NC	保留	保留
	3	EZ+	编码器Z相输入 正端/负端	接编码器Z通道正输入/负输入
	4	EZ-		
	5	GND	编码器电源地	编码器电源地
6	+5V	编码器电源	编码器5V供电电源	
7	EA-	编码器A相输入 正端/负端	接编码器A通道正输入/负输入	
8	EA+			
9	EB-	编码器B相输入 正端/负端	接编码器B通道正输入/负输入	
10	EB+			
	1	A-	电机接口	两相步进电机接线口
	2	A+		
	3	B-		
	4	B+		
	1	V+	电源接口	DC24-50V
	2	V-		

EtherCAT特性

参数	PSD2505E	
EtherCAT通信指标	链路层	100BASE-TX以太网
	通信端口	RJ45标准网口
	网络拓扑	线型,树型,星型等
	波特率	100Mbps全双工通信
	同步管理器	SM0:邮箱接收 SM1:邮箱发送 SM2:过程数据输出RPDO SM3:过程数据输入TPDO
	通信模式	SM同步模式 DC同步模式,同步周期250us~4000us
	应用层协议	COE:CANopen OverEtherCAT
	Cia402工作模式	循环同步位置模式、位置模式、速度模式、回原点模式