

PHS3622PH

脉冲控制 · 3相

PRIMOPAL

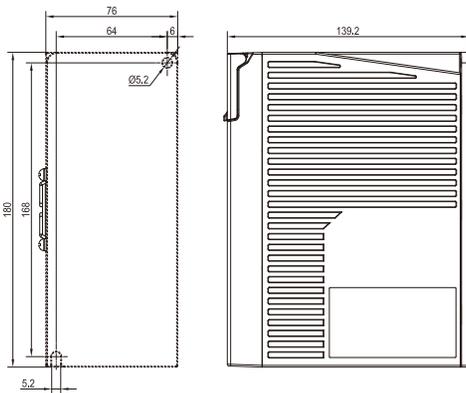
- 3相
- 脉冲控制
- 交流输入
- 闭环
- 带数显



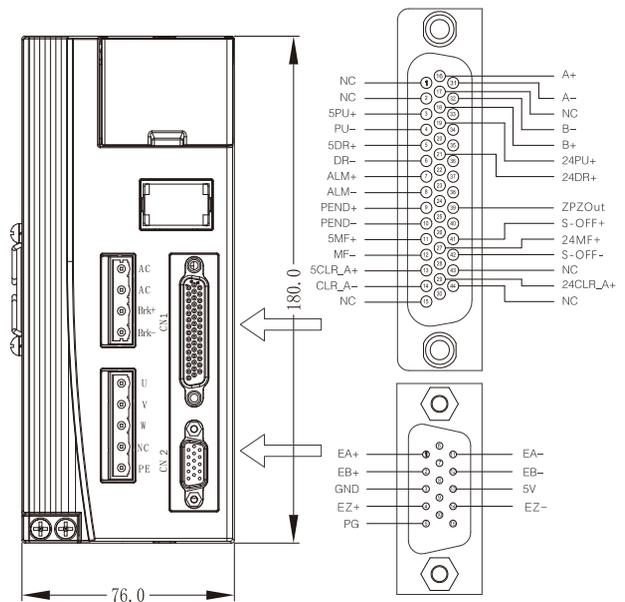
特征

- 采用全新32位电机控制专用DSP芯片
- 采用先进的超前角及矢量控制算法
- 电流大小根据负载情况来调节
- 可驱动85, 110系列闭环电机
- 光耦隔离差分信号输入
- 脉冲响应频率最高可达200KHZ
- 细分设定可为400~60000之间的任意数
- 具有过流、过压、欠压跟踪位置超差等保护
- 六位数码管显示, 可方便设置控制参数与监视电机运行状态

外形图



驱动器接线图



2相
通用型
步进电机

3相
通用型
步进电机

5相
通用型
步进电机

步进
减速电机

2相
步进伺服电机

3相
步进伺服电机

梯型丝杆
步进直线电机

滚珠丝杆
步进直线电机

IP65/IP68
步进电机

空心轴
步进电机

抱闸
步进电机

超薄式
步进电机

步进驱动器

一体式
步进电机

电气指标

参数	PHS3622PH			
	最小值	典型值	最大值	单位
连续输出电流	0	—	6.0	A
输入电源电压	150	220	240	Vac
逻辑输入电流	7	10	20	mA
脉冲频率	0	—	200	kHz
绝缘电阻	500	—	—	MΩ

接口定义

■ 电源输入端口

端子号	符号	名称	说明
1	AC	电源输入端	接220V交流电
2	AC		
3	BRK+	刹车电阻端	外接刹车电阻或不连接
4	BRK-		

■ 编码器端口反馈

编码器接线由本公司提供, 请将编码器延长线直接连接电机编码器和驱动器, 无需客户接线。

■ 控制信号端口定义

端子号	端子名称	端子说明	说明
3	5PU+	脉冲5V正输入	脉冲信号 (输入信号)
4	PU-	脉冲负输入	
19	24PU+	脉冲24V正输入	
5	5DR+	方向5V正输入	方向信号 (输入信号)
6	DR-	方向负输入	
21	24DR+	方向24V正输入	
11	5MF+	使能5V正输入	使能信号 (输入信号)
12	MF-	使能负输入	
27	24MF+	使能24V正输入	
13	5CLR_A+	超差报警清除5V正输入	超差报警清除信号
14	CLR_A-	超差报警清除负输入	超差报警清除信号 (输入信号)
29	24CLR_A+	超差报警清除24V正输入	

■ 状态指示

PHS3622PH有一个六位数码管来显示状态, 当驱动器出现故障时, 驱动器将停机, 并提示相应的故障代码; 当有多个故障同时出现时, 这几个故障代码交替显示。驱动器将按照队列形式, 将最新故障保存在驱动器的EEPROM内, 驱动器最多保存10个最新历史故障。

适配电机型号

驱动器型号	电机型号	输出最大力矩
PHS3622PH	PHM86T127-345-210ECD	7.5N.m
	PHM86T146-330-210ECD	12N.m
	PHM110T139-340-210ECD	12N.m
	PHM110T221-340-210ECD	20N.m

■ 电机接线

符号	名称	说明
U	驱动器输出	分别接电机的U、V、W相
V		
W		
NC	NC	
PE	接地端子	接电机地线

驱动器通过U、V、W端子向电机输出电能。驱动器的U、V、W端子是输出端子, 只能接电机的U、V、W绕组, 绝不可以接交流电。电机的U、V、W绕组必须与驱动器的U、V、W端子一一对应连接。如果连接顺序不对, 电机无法正常工作。

端子号	端子名称	端子说明	说明
9	PEND+	到位信号正输出	脉冲信号 (输出信号)
10	PEND-	到位信号负输出	
7	ALM+	报警信号正输出	报警信号 (输出信号)
8	ALM-	报警信号负输出	
41	S-OFF+	电机抱闸控制信号正输出	抱闸控制信号 (输出信号)
42	S-OFF-	电机抱闸控制信号负输出	
16	A+	编码器A通道正输出	编码器脉冲差分输出信号
31	A-	编码器A通道负输出	
18	B+	编码器B通道正输出	
32	B-	编码器B通道负输出	
34	Z+	编码器Z通道正输出	
35	Z-	编码器Z通道负输出	
39	PZOut	编码器Z通道单端输出	单端输出
33	GND	信号地	